

Maximaを用いた数式処理2

1

数式処理	厳密解 (文字処理)	<ul style="list-style-type: none"> 数式の展開, 因数分解 方程式の求解 行列演算 微分, 積分 常微分方程式の解析解
------	---------------	---

方程式の記憶

方程式の記憶	方程式名: 方程式の内容;
$x^2 - 1 = 0$	eq: $x^2 - 1 = 0$;

極限值 (Limit)

2

関数 $f(x)$ が a において連続の場合

$\lim_{x \rightarrow a} f(x)$	limit (f(x), x, a)
$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin 3x}{x} = 3$	limit (sin(3*x)/x, x, 0)
$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2x+1}{3x+2} = \frac{2}{3}$	limit ((2*x+1)/(3*x+2), x, inf)

関数 $f(x)$ が a において不連続の場合

limit (f(x), x, a, dir)	dir: 接近方向
$\lim_{x \rightarrow a+0} \frac{1}{x-a} = +\infty$	limit (1/(x-a), x, a, plus)
$\lim_{x \rightarrow a-0} \frac{1}{x-a} = -\infty$	limit (1/(x-a), x, a, minus)

微分 (Differentiation)

3

1次微分	$\frac{d}{dx} f(x)$	diff (f(x), x)
	$\frac{d}{dx} \cos x = -\sin x$	diff (cos(x), x);
	$\frac{d}{dx} x^n = nx^{n-1}$	diff (x^n, x);
高次微分	$\frac{d^n}{dx^n} f(x)$	diff (f(x), x, n)

$$\frac{d^2}{dx^2} x^2 \sin x = 2 \sin x + 4x \cos x - x^2 \sin x$$

diff (x^2*sin(x), x, 2)

積分 (Integration)

4

不定積分	$\int f(x) dx$	integrate (f(x), x)
------	----------------	---------------------

$$\int \frac{1}{1+x} dx = \log(x+1) \quad \text{integrate (1/(1+x^3), x)}$$

Maximaでは積分定数は0に設定される

定積分	$\int_a^b f(x) dx$	integrate (f(x), x, a, b)
-----	--------------------	---------------------------

$$\int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx = \frac{\pi}{4} \quad \text{integrate (1/(1+x^2), x, 0, 1)}$$

テーラー展開 (Taylor Expansion)

5

$$f(a+x) \approx f(a) + xf'(a) + \frac{x^2}{2} f''(a) + \frac{x^3}{3!} f'''(a) + \dots + \frac{x^n}{n!} f^{(n)}(a)$$

taylor (f(x), x, a, n)

$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \frac{x^9}{9!} - \dots$$

0次から10次までのテーラー展開

taylor (sin(x), x, 0, 10)

未知関数の展開

入力例	taylor (f(x), x, 0, 3);
表示結果	f(0) + (at ('diff (f(x), x, 1), x=0)) * x + (at ('diff (f(x), x, 2), x=0)) * x^2/2 + (at ('diff (f(x), x, 3), x=0)) * x^3/6

偏微分 (Partial Differentiation)

6

$\frac{\partial^m \partial^n}{\partial y^m \partial x^n} f(x, y, \dots)$	diff (f(x, y, ...), x, n, y, m)
--	---------------------------------

$$\frac{\partial^3}{\partial x \partial y^2} (x^2 y^3 + y) \longrightarrow 12xy$$

diff (x^2*y^3+y, x, 1, y, 2);

全微分 (Differentiation)

$df(x, y, \dots)$	diff (f(x, y, ...))
-------------------	---------------------

$$df(x, y) = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} dx + \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} dy \quad \text{diff (f(x, y))};$$

$$f(x, y) = x^2 y^3 + y \longrightarrow df = 2xy^3 dx + (3x^2 y^2 + 1) dy$$

diff (x^2*y^3+y);

微分方程式 (Differential Equation)

7

初期条件	atvalue (form, x=x0, y0)
常微分方程式	desolve (deq (y(x), x), y(x))

$$\frac{dy(x)}{dx} = a \cdot y(x) \longrightarrow y(x) = y(0) \cdot e^{ax}$$

desolve ('diff (y(x), x) = a*y(x), y(x));

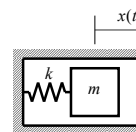
- 注
- 1 微分方程式には、「diff()」ではなく、「'diff()」を用いる。
 - 2 desolve() を用いる場合、y(x) のように依存関係を明示する。すなわち、「'diff (y, x) = a*y」ではなく、「'diff (y(x), x) = a*y(x)」と記述する。
 - 3 atvalue() は desolve() の前に記述する。
 - 4 desolve() では解けない場合もある。2階以下の微分方程式であれば、それに特化したode2() を用いる。

desolve() の初期条件の設定

8

質量 m , パネ定数 k , 変位 $x(t)$ とする。

- (1) 右のシステムの運動方程式を求めなさい。
- (2) 運動方程式を解いて、変位 $x(t)$ を求めなさい。



$$\begin{cases} m\ddot{x}(t) = -kx(t) \\ x(0) = A \\ \dot{x}(0) = 0 \end{cases} \longrightarrow x(t) = A \cos(t\sqrt{k/m})$$

```
assume (m>0, k>0);
deq: m*'diff (x(t), t, 2) = -k*x(t);
atvalue (x(t), t=0, A);
atvalue ('diff (x(t), t), t=0, 0);
desolve (deq, x(t));
```

連立微分方程式

9

連立微分方程式	desolve ([deq1, ...], [x1, ...])
---------	----------------------------------

$$\begin{cases} \dot{x}(t) = 2x(t) - y(t) \\ \dot{y}(t) = x(t) + 2y(t) \\ x(0) = y(0) = 1 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} x(t) = e^{2t} (\cos t - \sin t) \\ y(t) = e^{2t} (\sin t + \cos t) \end{cases}$$

```
deq1: 'diff (x(t), t) = 2*x(t) - y(t);
deq2: 'diff (y(t), t) = x(t) + 2*y(t);
atvalue (x(t), t=0, 1);
atvalue (y(t), t=0, 1);
desolve ([deq1, deq2], [x(t), y(t)]);
```

参考

$$\begin{pmatrix} \dot{x}(t) \\ \dot{y}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} \xrightarrow{A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = e^{At} \begin{pmatrix} x(0) \\ y(0) \end{pmatrix}$$

連立微分方程式

10

$$\begin{cases} \frac{df(x)}{dx} = \frac{dg(x)}{dx} + \sin x \\ \frac{d^2g(x)}{dx^2} = \frac{df(x)}{dx} - \cos x \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} f(x) = c(e^x - 1) + a \\ g(x) = \cos x + c(e^x - 1) + b - 1 \end{cases}$$

$f(0) = a$
 $g(0) = b, g'(0) = c$

```
deq1: 'diff(f(x), x) = diff(g(x), x) + sin(x);
deq2: 'diff(g(x), x, 2) = diff(f(x), x) - cos(x);
atvalue(f(x), x=0, a);
atvalue(g(x), x=0, b);
atvalue('diff(g(x), x), x=0, c);
desolve([deq1, deq2], [f(x), g(x)]);
```

2階以下の常微分方程式

11

方程式の解	ode2 (deq (y'', y', y, x), y, x)
1階の初期条件	ic1 (eq, x0, y(x0))
2階の初期条件	ic2 (eq, x0, y(x0), y'(x0))
境界条件	bc2 (f(x), x1, y(x1), x2, y(x2))

$$x^2 \frac{dy}{dx} + 3xy = \frac{\sin x}{x} \longrightarrow y = \frac{C - \cos x}{x^3}$$

ode2 (x^2*'diff(y, x)+3*y*x=sin(x)/x, y, x)

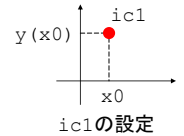
注 1 ode2 () の場合、微分方程式を「'diff(y, x)=a*y」と記述しても良い。
2 ode2 () の後に ic1 (), ic2 (), bc2 () を記述する。

用語 ode: Ordinary Differential Equation (常微分方程式)
ic: Initial Condition (初期条件)
bc: Boundary Condition (境界条件)

ic1 () による1階の初期条件

12

$$\begin{cases} \frac{df(x)}{dx} = a \cdot f(x) \\ f(0) = b \end{cases} \longrightarrow f(x) = be^{ax}$$



```
deq: 'diff(f, x)=a*f;
eq: ode2(deq, f, x);
ic1(eq, x=0, f=b);
```

$$\frac{df(x)}{dx} = a \cdot f(x) \xrightarrow{\text{ode2}} f(x) = Ce^{ax} \quad C: \text{積分定数}$$

$$\xrightarrow{\text{ic1}} f(x) = be^{ax}$$

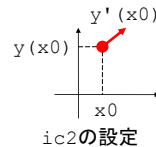
1階の常微分方程式の解は積分定数が1個

ic2 () による2階の初期条件

13

$$\begin{cases} \ddot{x}(t) + \dot{x}(t) + x(t) = 0 \\ x(0) = 1, \dot{x}(0) = 0 \end{cases} \longrightarrow x(t) = e^{-t/2} \left\{ \frac{\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) + \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) \right\}$$

```
deq: 'diff(x, t, 2) + diff(x, t) + x=0;
eq: ode2(deq, x, t);
ic2(eq, t=0, x=1, 'diff(x, t)=0);
```



$$\ddot{x}(t) + \dot{x}(t) + x(t) = 0$$

$$\xrightarrow{\text{ode2}} x(t) = e^{-t/2} \left\{ k_1 \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) + k_2 \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) \right\} \quad k_1, k_2 \text{ 積分定数}$$

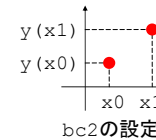
$$\xrightarrow{\text{ic2}} x(t) = e^{-t/2} \left\{ \frac{\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) + \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) \right\}$$

2階の常微分方程式の解は積分定数が2個

bc2 () による境界条件

14

$$\begin{cases} y'' + y(y')^3 = 0 \\ y(0) = 1, y(1) = 3 \end{cases} \longrightarrow \frac{y^3 - 10y}{6} = x - \frac{3}{2}$$



```
deq: 'diff(y, x, 2) + y*'diff(y, x)^3=0;
eq: ode2(deq, y, x);
bc2(eq, x=0, y=1, x=1, y=3);
```

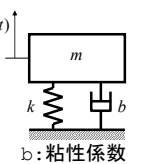
$$y'' + y(y')^3 = 0 \xrightarrow{\text{ode2}} \frac{y^3 + 6k_1y}{6} = x + k_2 \quad k_1, k_2 \text{ 積分定数}$$

$$\xrightarrow{\text{ic2}} \frac{y^3 - 10y}{6} = x - \frac{3}{2}$$

機械システム

15

- 右のシステムの運動方程式を求めなさい。
- 質量 $m=1$, 減衰係数 $b=1$, バネ定数 $k=1$, 初期位置 $x(0)=1$, 初期速度 $v(0)=0$ として問題 (1) の微分方程式を解きなさい。
- 位置と速度をグラフ表示しなさい。



$$(1) m\ddot{x}(t) + b\dot{x}(t) + kx(t) = 0$$

$$\downarrow m=1, b=1, k=1$$

$$(2) \ddot{x}(t) + \dot{x}(t) + x(t) = 0$$

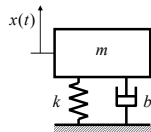
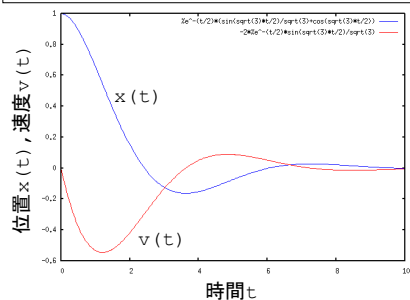
↓ ode2 () を利用して $x(t)$ を解く
p.13へ

$$(3) v(t) = \dot{x}(t) \xrightarrow{\text{グラフを描画}} \text{p.16へ}$$

状態変数 (位置と速度) の時間変化

16

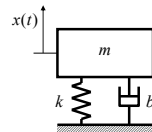
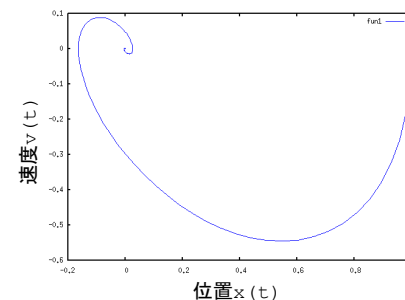
```
x(t) := %e^-(t/2) * (sin(sqrt(3)*t/2)/sqrt(3) + cos(sqrt(3)*t/2));
v(t) := (-2) * %e^-(t/2) * sin(sqrt(3)*t/2)/sqrt(3);
plot2d([x(t), v(t)], [t, 0, 10]);
```



状態空間表示 (位置と速度の関係)

17

```
plot2d([parametric, x(t), v(t)], [t, 0, 20], [nticks, 200]);
```



入力コマンドの保存

18

wxMaxima で対話処理形式によるコマンド入力

```
(s1) a:3*2+5*7;
(r0) 41
(s2) b:3/(2*a+5);
(r0) 1/29
(s3) c:a+b;
(r0) 1190/29
```

「File」→「Save as」で保存。
ファイルの種類: 「wxMaxima session (*.wxm)」

```
/* [wxMaxima batch file version 1] [ DO NOT EDIT BY HAND! ] */
/* [ Created by wxMaxima version 0.7.3a ] */

/* [wxMaxima: input start ] */
a:3*2+5*7;
/* [wxMaxima: input end ] */

/* [wxMaxima: input start ] */
b:3/(2*a+5);
/* [wxMaxima: input end ] */

/* [wxMaxima: input start ] */
c:a+b;
/* [wxMaxima: input end ] */

/* Maxima can't load/batch files which end with a comment! */
"Created with wxMaxima"$
```

必要最小限

```
a:3*2+5*7;
b:3/(2*a+5);
c:a+b;
```

/**/はコメント、実行に影響しない。
テキストエディタで修正